

## - Einführung

Dr. W. Tenten

Dieses nette kleine MAPLE file zeigt, wie man Planetenbahnen mit Hilfe von Drehmatrizen darstellen kann.

```
> restart;with(linalg):with(plots):with(plottools):
Warning, the protected names norm and trace have been redefined and
unprotected

Warning, the name changecoords has been redefined

Warning, the name arrow has been redefined
```

## - Teil 1: Die Transformation der Koordinaten

Das bekannte 2-Körperproblem zeigt 6 Orbitalelemente. Damit lassen sich die Örter bzw. die Bewegung von Planeten um das Zentralgestirn berechnen.

Die Orbitalelemente sind:

Hauptachse  $a$ , der Exzentrizität  $e$ , der Inklination  $i$ , der Breite des aufsteigenden Knotens  $\Omega$ , der Periheldrehung  $\omega$  und der Hauptachsenanomalie  $M$ .

Für jeden Planeten erstellen wir 3 Rotations (Dreh) Matrizen  $P_1$ ,  $P_2$  und  $P_3$ :

```
> P1:=matrix([[cos(omega[j]),-sin(omega[j]),0],
              [sin(omega[j]), cos(omega[j]),0],
              [0,0,1]]);
P2:=matrix([[1,0,0],
              [0,cos(i[j]),-sin(i[j])],
              [0,sin(i[j]), cos(i[j])]]);
P3:=matrix([[cos(Omega[j]),-sin(Omega[j]),0],
              [sin(Omega[j]), cos(Omega[j]),0],
              [0,0,1]]);
```

$$P1 := \begin{bmatrix} \cos(\omega_j) & -\sin(\omega_j) & 0 \\ \sin(\omega_j) & \cos(\omega_j) & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$P2 := \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos(i_j) & -\sin(i_j) \\ 0 & \sin(i_j) & \cos(i_j) \end{bmatrix}$$

$$P3 := \begin{bmatrix} \cos(\Omega_j) & -\sin(\Omega_j) & 0 \\ \sin(\Omega_j) & \cos(\Omega_j) & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Für den Planet  $j$  wird damit die Position zu  $\mathbf{A} = (a_j (\cos(E_j) - e_j), a_j \sqrt{1 - e_j^2} \sin(E_j), 0)$ , wobei  $E_j$  die exzentrische Anomalie ist und die Position  $\mathbf{B}$  im universellen System als

$\mathbf{B} = \mathbf{R} \mathbf{A}$ , mit  $\mathbf{R} = \mathbf{P}_3 \mathbf{P}_2 \mathbf{P}_1$ .

```
> A:=matrix([[a[j]*(cos(E[j])-e[j])],[a[j]*sqrt(1-e[j]^2)*sin(E
[j])],[0]]);
```

$$A := \begin{bmatrix} a_j (\cos(E_j) - e_j) \\ a_j \sqrt{1 - e_j^2} \sin(E_j) \\ 0 \end{bmatrix}$$

```
> R:=multiply(P3,P2,P1);
```

```
R :=
```

```
[cos(Ωj) cos(ωj) - sin(Ωj) cos(ij) sin(ωj), -cos(Ωj) sin(ωj) - sin(Ωj) cos(ij) cos(ωj),  
sin(Ωj) sin(ij)]
```

```
[sin(Ωj) cos(ωj) + cos(Ωj) cos(ij) sin(ωj), -sin(Ωj) sin(ωj) + cos(Ωj) cos(ij) cos(ωj),  
-cos(Ωj) sin(ij)]
```

```
[sin(ij) sin(ωj), sin(ij) cos(ωj), cos(ij)]
```

```
> B:=multiply(R,A);
```

```
B :=
```

```
[(cos(Ωj) cos(ωj) - sin(Ωj) cos(ij) sin(ωj)) aj (cos(Ej) - ej)
```

```
+ (-cos(Ωj) sin(ωj) - sin(Ωj) cos(ij) cos(ωj)) aj √(1 - ej2) sin(Ej)]
```

```
[(sin(Ωj) cos(ωj) + cos(Ωj) cos(ij) sin(ωj)) aj (cos(Ej) - ej)
```

```
+ (-sin(Ωj) sin(ωj) + cos(Ωj) cos(ij) cos(ωj)) aj √(1 - ej2) sin(Ej)]
```

```
[sin(ij) sin(ωj) aj (cos(Ej) - ej) + sin(ij) cos(ωj) aj √(1 - ej2) sin(Ej)]
```

## - Teil 2: Die Orbitale in der allgemeinen Beschreibung

Die Position im allgemeinen System hängt nur noch von  $E_j$  und alle anderen Terme sind bekannt. Damit haben wir alles um die Bahnen beschreiben zu können.

Es werden jetzt die 9 Planetenbahnen als Elemente der 5 Sequenzen festgelegt. Diese Daten stammen aus der Tabelle: Daten zu Sonnen und Planeten

[www.soalrviews.com/germ/data1.htm](http://www.soalrviews.com/germ/data1.htm) bzw. [data2.htm](http://www.soalrviews.com/germ/data2.htm)

Der Vektor  $\omega$  beschreibt die Länge des Perihels anstelle des Arguments des Perihels. Das jedoch läßt sich mittels der sphärischen Geometrie nach  $\omega$  konvertieren.

```
> a:=[0.38709893,0.72333199,1.00000011,1.52366231,5.20336301,9.  
53707032,19.19126393,30.06896348,39.48168677]:
```

```
e:=[0.20563069,0.00677323,0.01671022,0.09341233,0.04839266,0.  
05415060,0.04716771,0.00858587,0.24880766]:
```

```
i:=[7.00487,3.39471,0.00005,1.85061,1.30530,2.48446,0.76986,1.  
.76917,17.14175]:
```

```
Omega:=[48.33167,76.68069,-11.26064,49.57854,100.55615,113.71  
504,74.22988,131.72169,110.30347]:
```

```
omega:=[77.45645,131.53298,102.94719,336.04084,14.75385,92.43
```

```
194,170.96424,44.97135,224.06676]:
```

Grad in Radian:

```
> i:=map(x->convert(x,units,deg,rad),i):  
Omega:=map(x->convert(x,units,deg,rad),Omega):  
omega:=map(x->convert(x,units,deg,rad),omega):
```

Berechnung des Perihelarguments aus dder Perihellänge:

```
> for j to 9 do  
  
omega[j]:=arcsin(sin(omega[j]-Omega[j])/sin(arccos(sin(i[j])*  
cos(omega[j]-Omega[j])))):  
od:
```

Parametrische Gleichungen der 9 planetarischen Orbitale

```
> x:=array(1..9):  
y:=array(1..9):  
z:=array(1..9):  
> for j to 9 do  
x[j]:=B[1,1]:  
y[j]:=B[2,1]:  
z[j]:=B[3,1]:  
od:
```

### - Teil3: Wir malen ein schön Bildchen

```
> pic:=array(1..19):  
> for j to 9 do  
  
pic[j]:=spacecurve([subs(E[j]=E,x[j]),subs(E[j]=E,y[j]),subs(  
E[j]=E,z[j])],  
E=0..2*Pi,color=COLOR(HUE,j/10.)):  
od:
```

Uns fehlt jetzt noch der Plot der Sonne

```
> pic[10]:=plot3d(0.05,0..2*Pi,0..Pi,style=PATCHNOGRID,coords=s  
pherical,color=red):
```

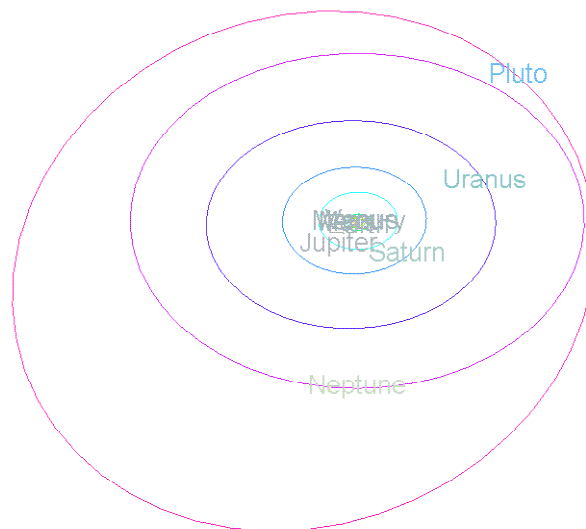
Die Bahnen.werden mit mit Namen der Planeten versehen ...Mein Vater Erklärt Mir Jeden S onntag Unsere Neun Planeten

```
> pic[11]:=textplot3d([subs(E[1]=0,x[1]),subs(E[1]=0,y[1]),subs  
(E[1]=0,z[1]),"Mercury"]):  
pic[12]:=textplot3d([subs(E[2]=0,x[2]),subs(E[2]=0,y[2]),subs  
(E[2]=0,z[2]),"Venus"]):  
pic[13]:=textplot3d([subs(E[3]=0,x[3]),subs(E[3]=0,y[3]),subs  
(E[3]=0,z[3]),"Earth"]):  
pic[14]:=textplot3d([subs(E[4]=0,x[4]),subs(E[4]=0,y[4]),subs  
(E[4]=0,z[4]),"Mars"]):  
pic[15]:=textplot3d([subs(E[5]=0,x[5]),subs(E[5]=0,y[5]),subs
```

```

(E[5]=0,z[5]),"Jupiter"):
pic[16]:=textplot3d([subs(E[6]=0,x[6]),subs(E[6]=0,y[6]),subs
(E[6]=0,z[6]),"Saturn"]):
pic[17]:=textplot3d([subs(E[7]=0,x[7]),subs(E[7]=0,y[7]),subs
(E[7]=0,z[7]),"Uranus"]):
pic[18]:=textplot3d([subs(E[8]=0,x[8]),subs(E[8]=0,y[8]),subs
(E[8]=0,z[8]),"Neptune"]):
pic[19]:=textplot3d([subs(E[9]=0,x[9]),subs(E[9]=0,y[9]),subs
(E[9]=0,z[9]),"Pluto"]):
> pic1:=convert(pic,'list'):
display(pic1,scaling=CONSTRAINED);

```



```

>

```